

一 (15 分) 计算

(1) 已知 A 可逆, 求 $\int_0^1 e^{At} dt$ (用矩阵 A 或其逆矩阵表示);

(2) 设 $\alpha = (a_1, a_2, a_3, a_4)^T$ 是给定的常向量, $X = (x_{ij})_{2 \times 4}$ 是矩阵变量, 求 $\frac{d(X\alpha)^T}{dX}$;

(3) 设 3 阶方阵 A 的特征多项式为 $|\lambda I - A| = \lambda^2(\lambda - 6)$, 且 A 可对角化, 求 $\lim_{k \rightarrow \infty} \left(\frac{A}{\rho(A)} \right)^k$ 。

二 (15 分) 设微分方程组

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = Ax \\ x(0) = x_0 \end{cases}, \quad A = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 8 \\ 3 & 1 & 6 \\ -2 & 0 & -3 \end{pmatrix}, \quad x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(1) 求 A 的最小多项式 $m_A(\lambda)$; (2) 求 e^{At} ; (3) 求该方程组的解。

三 (15 分) 对下面矛盾方程组 $Ax = b$

$$\begin{cases} x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 = 1 \end{cases}$$

(1) 求 A 的满秩分解 $A = FG$;

(2) 由满秩分解计算 A^+ ;

(3) 求该方程组的最小 2-范数最小二乘解 x_{LS} 。

四 (10 分) 设

$$A = \sqrt{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

求矩阵 A 的 QR 分解 (要求 R 的对角元全为正数, 方法不限)。

五 (10 分) 设 $A = \alpha\beta^T$ ($0 \neq \alpha, \beta \in R^n, n \geq 2$)

(1) 证明 A 的最小多项式是 $m(\lambda) = \lambda^2 - \text{tr}(A)\lambda$;

(2) 求 A 的 Jordan 形 (需要讨论)。

六 (10 分) 设 $A \in R_r^{m \times n}$,

(1) 证明 $\text{rank}(I_n - A^+ A) = n - r$;

(2) $Ax = 0$ 的通解是 $x = (I_n - A^+ A)y, \forall y \in R^n$ 。

七 (10 分) 证明矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 2 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2^2} & \cdots & \frac{1}{2^{n-1}} \\ \frac{2}{3} & 4 & \frac{2}{3^2} & \cdots & \frac{2}{3^{n-1}} \\ \frac{3}{4} & \frac{3}{4^2} & 6 & \cdots & \frac{3}{4^{n-1}} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{n}{n+1} & \frac{n}{(n+1)^2} & \frac{n}{(n+1)^3} & \cdots & 2n \end{pmatrix}$$

(1) 能与对角矩阵相似; (2) 特征值全为实数。

八 (15 分) 设 A 是可逆矩阵, $\frac{1}{\|A^{-1}\|} = \alpha, \|B - A\| = \beta$ (这里矩阵范数都是算子范数),

如果 $\beta < \alpha$, 证明

(1) B 是可逆矩阵; (2) $\|B^{-1}\| \leq \frac{1}{\alpha - \beta}$; (3) $\|B^{-1} - A^{-1}\| \leq \frac{\beta}{\alpha(\alpha - \beta)}$ 。

参考答案

一 (15 分) 计算

(1) 已知 A 可逆, 求 $\int_0^1 e^{At} dt$ (用矩阵 A 或其逆矩阵表示);

(2) 设 $\alpha = (a_1, a_2, a_3, a_4)^T$ 是给定的常向量, $X = (x_{ij})_{2 \times 4}$ 是矩阵变量, 求 $\frac{d(X\alpha)^T}{dX}$;

(3) 设 3 阶方阵 A 的特征多项式为 $|\lambda I - A| = \lambda^2(\lambda - 6)$, 且 A 可对角化, 求 $\lim_{k \rightarrow \infty} \left(\frac{A}{\rho(A)} \right)^k$.

解

$$(1) \int_0^1 e^{At} dt = A^{-1} \int_0^1 \left(\frac{de^{At}}{dt} \right) dt = A^{-1} (e^A - I)$$

$$(2) \text{ 由 } X\alpha = \begin{pmatrix} \sum_{j=1}^4 x_{1j} a_j \\ \sum_{j=1}^4 x_{2j} a_j \end{pmatrix}, (X\alpha)^T = \begin{pmatrix} \sum_{j=1}^4 x_{1j} a_j & \sum_{j=1}^4 x_{2j} a_j \end{pmatrix} \text{ 得}$$

$$\begin{aligned} \frac{d(X\alpha)^T}{dX} &= \begin{pmatrix} \frac{\partial (X\alpha)^T}{\partial x_{11}} & \frac{\partial (X\alpha)^T}{\partial x_{12}} & \frac{\partial (X\alpha)^T}{\partial x_{13}} & \frac{\partial (X\alpha)^T}{\partial x_{14}} \\ \frac{\partial (X\alpha)^T}{\partial x_{21}} & \frac{\partial (X\alpha)^T}{\partial x_{22}} & \frac{\partial (X\alpha)^T}{\partial x_{23}} & \frac{\partial (X\alpha)^T}{\partial x_{24}} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a_1 & 0 & a_2 & 0 & a_3 & 0 & a_4 & 0 \\ 0 & a_1 & 0 & a_2 & 0 & a_3 & 0 & a_4 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

(3) A 的特征根为 $\lambda_1 = 6, \lambda_2 = \lambda_3 = 0$, $\rho(A) = 6$. 由于 A 可对角化, 即存在可逆矩阵 C , 使

$$A = C \begin{pmatrix} 6 & & \\ & 0 & \\ & & 0 \end{pmatrix} C^{-1}, \text{ 从而 } \frac{A}{\rho(A)} = C \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 0 & \\ & & 0 \end{pmatrix} C^{-1}. \text{ 故}$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left(\frac{A}{\rho(A)} \right)^k = C \lim_{k \rightarrow \infty} \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 0 & \\ & & 0 \end{pmatrix}^k C^{-1} = C \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 0 & \\ & & 0 \end{pmatrix} C^{-1} = \frac{1}{6} A.$$

二 (15 分) 设微分方程组

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = Ax \\ x(0) = x_0 \end{cases}, \quad A = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 8 \\ 3 & 1 & 6 \\ -2 & 0 & -3 \end{pmatrix}, \quad x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(1) 求 A 的最小多项式 $m_A(\lambda)$; (2) 求 e^{At} ; (3) 求该方程组的解。

解

$$(1) \quad |\lambda I - A| = (\lambda - 1)^3, \quad m_A(\lambda) = (\lambda - 1)^2;$$

$$(2) \quad r(\lambda) = a\lambda + b = e^t(t\lambda + 1 - t), \quad e^{At} = r(A) = e^t \begin{pmatrix} 1+4t & 0 & 8t \\ 3t & 1 & 6t \\ -2t & 0 & 1-4t \end{pmatrix};$$

$$(3) \quad x(t) = e^{At} x_0 = e^t \begin{pmatrix} 1+12t \\ 1+9t \\ 1-6t \end{pmatrix}$$

三 (15 分) 对下面矛盾方程组 $Ax = b$

$$\begin{cases} x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 = 1 \end{cases}$$

(1) 求 A 的满秩分解 $A = FG$;

(2) 由满秩分解计算 A^+ ;

(3) 求该方程组的最小 2-范数最小二乘解 x_{LS} 。

解

$$(1) \quad A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = FG \quad (\text{不唯一})$$

$$(2) A^+ = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ -1 & 1 & 2 \\ 4 & 2 & -2 \end{pmatrix};$$

$$(3) x_{LS} = A^+ b = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix};$$

四 (10 分) 设

$$A = \sqrt{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

求矩阵 A 的 QR 分解 (要求 R 的对角元全为正数, 方法不限)

解

$$A = \sqrt{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

五 (10 分) 设 $A = \alpha\beta^T$ ($0 \neq \alpha, \beta \in R^n, n \geq 2$)

(1) 证明 A 的最小多项式是 $m(\lambda) = \lambda^2 - \text{tr}(A)\lambda$

(2) 求 A 的 Jordan 形 (需要讨论)。

证

(1) 易知 $\text{rank}(A) = 1$, $\text{tr}(A) = \beta^T \alpha$, 故

$$m(A) = A^2 - \text{tr}(A)A = (\beta^T \alpha)A - (\beta^T \alpha)A = O$$

又对任意的一次多项式 $g(\lambda) = \lambda + c$, $g(A) = A + cI \neq O$ 。反证, 如果 $A + cI = O$

当 $c = 0$ 时, $A = O$, 矛盾。当 $c \neq 0$ 时, $\text{rank}(A) = \text{rank}(-cI) = n \geq 2$, 矛盾。

(2) 由 $m(\lambda) = \lambda(\lambda - \text{tr}(A)) = 0$ 根知, A 的特征值只能是 0 或 $\text{tr}(A) = \beta^T \alpha$

当 $\text{tr}(A) = \beta^T \alpha \neq 0$ 时, $m(\lambda)$ 无重根, A 可对角化, 再由 $\text{rank}(A) = 1$ 知

$$A \sim J = \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & \\ & & & \beta^T \alpha \end{pmatrix}$$

当 $\text{tr}(A) = \beta^T \alpha = 0$ 时, A 的特征值全是 $\lambda_0 = 0$, 由

$$n - \text{rank}(\lambda_0 I - A) = n - 1$$

知 $\lambda_0 = 0$ 对应的特征向量只有 $n-1$ 的线性无关的, 从而

$$A \sim J = \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 0 & 1 \\ & & & 0 \end{pmatrix}$$

六 (10 分) 设 $A \in R_r^{m \times n}$,

(1) 证明 $\text{rank}(I_n - A^+ A) = n - r$;

(2) $Ax = 0$ 的通解是 $x = (I_n - A^+ A)y, \forall y \in R^n$ 。

证

$$\begin{aligned} (1) \quad I_n - A^+ A &= I_n - V \begin{pmatrix} \Sigma_r^{-1} & O \\ O & O \end{pmatrix} U^T U \begin{pmatrix} \Sigma_r & O \\ O & O \end{pmatrix} V^T = I_n - V \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & O \end{pmatrix} V^T \\ &= V \left(I - \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & O \end{pmatrix} \right) V^T = V \begin{pmatrix} O & O \\ O & I_{n-r} \end{pmatrix} V^T \end{aligned}$$

所以 $\text{rank}(I_n - A^+ A) = n - r$ 。

(2) 由 $A(I_n - A^+ A) = A - AA^+ A = A - A = O$, 知 $I_n - A^+ A$ 的列都是 $Ax = 0$ 的解,

其中又有 $n-r$ 个线性无关的, 故其线性组合 $(I_n - A^+ A)y, \forall y \in R^n$ 就是 $Ax = 0$ 通解。

七 (10 分) 证明矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 2 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2^2} & \cdots & \frac{1}{2^{n-1}} \\ \frac{2}{3} & 4 & \frac{2}{3^2} & \cdots & \frac{2}{3^{n-1}} \\ \frac{3}{4} & \frac{3}{4^2} & 6 & \cdots & \frac{3}{4^{n-1}} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{n}{n+1} & \frac{n}{(n+1)^2} & \frac{n}{(n+1)^3} & \cdots & 2n \end{pmatrix}$$

(1) 能与对角矩阵相似; (2) 特征值全为实数。

证: (1) $R_k = \sum_{i=1}^{n-1} \frac{k}{(k+1)^i} = 1 - \frac{1}{(k+1)^{n-1}} < 1$

G_k 互不交, 说明 A 有 n 个不同的特征值, 从而可对角化。

(2) G_k 关于实轴对称, 如果 A 有复特征值必成对共轭出现, 而 G_k 中只有一个特征值, 所以必为实数。

八 (15 分) 设 A 是可逆矩阵, $\frac{1}{\|A^{-1}\|} = \alpha, \|B - A\| = \beta$ (这里矩阵范数都是算子范数),

如果 $\beta < \alpha$, 证明

(1) B 是可逆矩阵; (2) $\|B^{-1}\| \leq \frac{1}{\alpha - \beta}$; (3) $\|B^{-1} - A^{-1}\| \leq \frac{\beta}{\alpha(\alpha - \beta)}$ 。

证 (方法一)

$$\begin{aligned} (1) \quad \|x\| &= \|A^{-1}Ax\| \leq \|A^{-1}\| \|Ax\| = \frac{1}{\alpha} \|(A-B)x + Bx\| \\ &\leq \frac{1}{\alpha} (\|(A-B)x\| + \|Bx\|) \leq \frac{\beta}{\alpha} \|x\| + \frac{1}{\alpha} \|Bx\| \\ &\quad (\alpha - \beta) \|x\| \leq \|Bx\| \end{aligned}$$

(*)

因此, $\forall x \neq 0 \Rightarrow Bx \neq 0$, 说明 B 可逆。

(2) 由式 (*), 取 $x = B^{-1}y$

$$(\alpha - \beta) \|B^{-1}y\| \leq \|BB^{-1}y\| = \|y\| \Rightarrow \|B^{-1}y\| \leq \frac{1}{\alpha - \beta} \|y\|$$

由算子范数的定义得 $\|B^{-1}\| \leq \frac{1}{\alpha - \beta}$

$$(3) \|B^{-1} - A^{-1}\| = \|B^{-1}(A - B)A^{-1}\| \leq \|B^{-1}\| \|A - B\| \|A^{-1}\| \leq \frac{1}{\alpha - \beta} \cdot \beta \cdot \frac{1}{\alpha} = \frac{\beta}{\alpha(\alpha - \beta)}$$

(方法二)

引理: 设 $A \in C^{n \times n}$, 若 $\|A\| < 1$, 则 $I - A$ 可逆, 并有 $\|(I - A)^{-1}\| \leq \frac{1}{1 - \|A\|}$ 。

$$(1) \|I - A^{-1}B\| = \|A^{-1}(B - A)\| \leq \|A^{-1}\| \|B - A\| = \frac{\beta}{\alpha} < 1 \quad (**)$$

由引理知, $A^{-1}B = I - (I - A^{-1}B)$ 可逆, 从而 B 可逆。

(2) $B^{-1} = (I - (I - A^{-1}B))^{-1} A^{-1}$, 由式 (**) 和引理

$$\|B^{-1}\| \leq \|A^{-1}\| \|(I - (I - A^{-1}B))^{-1}\| \leq \frac{1}{\alpha} \cdot \frac{1}{1 - \|I - A^{-1}B\|} \leq \frac{1}{\alpha} \cdot \frac{1}{1 - \frac{\beta}{\alpha}} = \frac{1}{\alpha - \beta}$$

(3) 同上。